



สรุปสูตรคณิต

ม.4 - ม.6

โดย

อ. กรณ์พงษ์ เจียมเวชวิทยากร

Annop Academic Achievement
หลักสูตรโดย อาจารย์ อรรณพ สุขสร้าง
ศ.บ. เกียรตินิยมอันดับหนึ่ง เหรียญทอง

เรื่อง เซต (SET)

1. ชนิดของเซต

- 1.1. เซตจำกัด คือ เซตที่มีจำนวนสมาชิกแน่นอนและถือว่าเซตว่างเป็นเซตจำกัด
- 1.2. เซตอนันต์ คือ เซตที่ไม่ใช่เซตจำกัด (จำนวนสมาชิกไม่แน่นอน)

2. $A \subset B$ หมายถึง สมาชิกทุกตัวของเซต A จะเป็นสมาชิกของเซต B ด้วย แทนด้วย

$$\forall x[x \in A \rightarrow x \in B]$$

(ข้อควรจำ $\phi \subset A$ เสมอ)

3. ถ้า A มีสมาชิก n ตัว จะมีสับเซตที่เป็นไปได้ อยู่ 2ⁿ สับเซต

4. $P(A)$ คือ เซตของสับเซตทั้งหมดของ A

$$\text{แทนด้วย } (P)A = \{B | B \subset A\}$$

4.1. $\phi \in P(A)$ เสมอ เพราะ $\phi \subset A$ ไม่ว่า A จะเป็นเซตใด

4.2. $P(A) \cap P(B) = P(A \cap B)$ และ

$$P(A) \cup P(B) \subset P(A \cup B)$$

5. $A' = \{x | x \in U \text{ แต่ } x \notin A\}$ และ

$$A - B = \{x | x \in A \text{ แต่ } x \notin B\}$$

6. คุณสมบัติของ Operation

$$A \cap A = A, \quad A \cup A = A$$

$$A \cap B = B \cap A, \quad A \cup B = B \cup A$$

$$(A \cap B) \cap C = A \cap (B \cap C),$$

$$(A \cup B) \cup C = A \cup (B \cup C)$$

$$A \cap (B \cup C) = (A \cap B) \cup (A \cap C)$$

$$A \cup (B \cap C) = (A \cup B) \cap (A \cup C)$$

$$(A \cap B)' = A' \cup B', \quad (A \cup B)' = A' \cap B'$$

$$A - B = A - (A \cap B) = A \cap B' = B' - A'$$

7. สูตรลดทอน

$$A \cap \phi = \phi, \quad A \cup \phi = A$$

$$A \cap U = A, \quad A \cup U = U$$

$$A \cap (A \cup B) = A, \quad A \cup (A \cap B) = A$$

$$A \cap (A' \cup B) = A \cap B, \quad A \cup (A' \cap B) = A \cup B$$

$$(A \cup B) \cap (A \cup B') = A, \quad (A \cap B) \cup (A \cap B') = A$$

8. สูตรหาจำนวนสมาชิกของเซต

$$n(A \cup B) = n(A) + n(B) - n(A \cap B)$$

$$n(A \cup B \cup C) = n(A) + n(B) + n(C) - n(A \cap B) - n(A \cap C) - n(B \cap C) + n(A \cap B \cap C)$$

เรื่อง ระบบจำนวนจริง (Real Number System)

1. ค่าสัมบูรณ์

$$1.1. |x| = \begin{cases} x, & x \geq 0 \\ -x, & x < 0 \end{cases}$$

$$1.2. \sqrt{x^2} = |x| \text{ และ } |-x| = |x|$$

$$1.3. |x^2| = |x|^2 = x^2$$

$$1.4. |xy| = |x||y| \text{ และ } \left|\frac{x}{y}\right| = \frac{|x|}{|y|} \text{ เมื่อ } y \neq 0$$

$$1.5. |x + y| \leq |x| + |y| \text{ และ } ||x| - |y|| \leq |x - y|$$

2. อสมการ

2.1. ถ้า $a < b$ และ $c > 0$ จะได้ว่า $ac < bc$

ถ้า $a < b$ และ $c < 0$ จะได้ว่า

$$ac > bc$$

2.2. ถ้า $a < b$ และ $c < d$ จะได้ว่า

$$a + c < b + d$$

2.3. ถ้า $0 < a < b$ และ $0 < c < d$ แล้วจะได้

$$0 < ac < bd$$

2.4. ถ้า $a > 0$

$$2.4.1. |x| \leq a \text{ หมายความว่า}$$

$$-a \leq x \leq a$$

$$2.4.2. |x| \geq a \text{ หมายความว่า } x \leq -a$$

$$\text{หรือ } x \geq a$$

3. คุณสมบัติของจำนวนเต็ม

3.1. ถ้า $a|b$ และ $b|c$ แล้ว $a|c$

3.2. ถ้า $a|b$ และ $b \neq 0$ จะได้ $|a| \leq |b|$

3.3. ถ้า $d = (m, n)$ จะมี $x, y \in I$ ซึ่ง

$$d = mx + ny$$

3.4. ถ้ามี x, y ซึ่ง $mx + ny = 1$ จะได้

$$(m, n) = 1$$

3.5. p เป็นจำนวนเฉพาะ ถ้า $p|mn$ จะได้ว่า

$$p|m \text{ หรือ } p|n$$

3.6. d และ c เป็น ห.ร.ม. และ ค.ร.น. ของจำนวนเต็มบวก m และ n ตามลำดับ จะได้ว่า $dc = mn$

เรื่อง ตรรกศาสตร์ (Logic)

1. **ประพจน์** คือ ประโยคบอกเล่าหรือปฏิเสธ ที่มีค่าความจริงเป็นจริง (T) หรือเป็นเท็จ (F)
2. **ประโยคเปิด** คือ ประโยคบอกเล่าหรือปฏิเสธ ที่มีตัวแปรอยู่อย่างน้อยหนึ่งตัว และอาจเปลี่ยนเป็นประพจน์ได้โดยการแทนค่าตัวแปรหรือเติมตัวบ่งปริมาณ
3. **หลักการจำค่าความจริงของประพจน์เมื่อมีตัวเชื่อม**
 - 3.1. และ (\wedge) $T \wedge T$ ได้ T ที่เหลือ F หมด
 - 3.2. หรือ (\vee) $F \vee F$ ได้ F ที่เหลือ T หมด
 - 3.3. ถ้า...แล้ว (\rightarrow) $T \rightarrow F$ ได้ F ที่เหลือ T หมด
 - 3.4. ก็ต่อเมื่อ (\leftrightarrow) ตรงกันได้ T ต่างกันได้ F
4. **ประพจน์ที่สมมูลกัน** หมายถึง ประพจน์ที่มีค่าความจริงตรงกันทุกกรณี
5. **สัจนิรันดร์** หมายถึง ประพจน์ที่มีค่าความจริงเป็นจริงเสมอ เช่น $p \vee \sim p$
6. **คอนทราดิชัน** หมายถึง ประพจน์ที่มีค่าความจริงเป็นเท็จเสมอ เช่น $p \wedge \sim p$

7. คุณสมบัติของ Operation

$$p \wedge p \equiv p,$$

$$p \vee p \equiv p$$

$$p \wedge q \equiv q \wedge p, \quad p \vee q \equiv q \vee p$$

$$(p \wedge q) \wedge r \equiv p \wedge (q \wedge r), \quad (p \vee q) \vee r \equiv p \vee (q \vee r)$$

$$p \wedge (q \vee r) \equiv (p \wedge q) \vee (p \wedge r), \quad p \vee (q \wedge r) \equiv (p \vee q) \wedge (p \vee r)$$

$$p \rightarrow q \equiv \sim p \vee q,$$

$$p \rightarrow q \equiv \sim q \rightarrow \sim p$$

$$p \leftrightarrow q \equiv (p \rightarrow q) \wedge (q \rightarrow p), \quad p \leftrightarrow q \equiv \sim p \leftrightarrow \sim q$$

(สูตรลดทอนลักษณะเดียวกับเรื่อง Set โดย

เปลี่ยน \cap เป็น \wedge , \cup เป็น \vee , ' เป็น \sim , U

เป็น T , ϕ เป็น F)

8. นิเสธ

$$\sim (p \wedge q) \equiv \sim p \vee \sim (p \vee q) \equiv \sim (p \vee q) \equiv \sim p \wedge \sim q$$

$$\sim (p \rightarrow q) \equiv p \wedge \sim q, \quad \sim (p \leftrightarrow q) \equiv \sim p \leftrightarrow q \equiv p \leftrightarrow \sim q$$

$$\sim \forall x [P(x)] \equiv \exists x [\sim P(x)], \quad \sim \exists x [P(x)] \equiv \forall x [\sim P(x)]$$

9. การหาค่าความจริงของประพจน์ที่มีตัวบ่งปริมาณ

ปริมาณ

$\forall x [P(x)]$ จะเป็น T เมื่อเซตคำตอบเป็น U

ไม่เช่นนั้นจะเป็น F

$\exists x [P(x)]$ จะเป็น F เมื่อเซตคำตอบเป็น ϕ

ไม่เช่นนั้นจะเป็น T

$\forall x \forall y [P(x, y)]$ จะเป็น T เมื่อสำหรับแต่ละ

$x \forall y [P(x, y)]$ เป็นจริง

$\forall x \exists y [P(x, y)]$ จะเป็น T เมื่อสำหรับแต่ละ

$x \exists y [P(x, y)]$ เป็นจริง

$\exists x \forall y [P(x, y)]$ จะเป็น T เมื่อมีบางค่าของ x

ซึ่ง $\forall y [P(x, y)]$ เป็นจริง

$\exists x \exists y [P(x, y)]$ จะเป็น T เมื่อมีบางค่าของ x

ซึ่ง $\exists y [P(x, y)]$ เป็นจริง

10. ข้อความ p_1, p_2, \dots, p_n ชุดหนึ่ง จะสามารถสรุป c ได้อย่างสมเหตุสมผล เมื่อ

$$(p_1 \wedge p_2 \wedge \dots \wedge p_n) \rightarrow c$$

11. รูปแบบสมเหตุสมผลที่ใช้บ่อย

- 11.1. $[(p \rightarrow q) \wedge p] \rightarrow q$
- 11.2. $[(p \rightarrow q) \wedge \sim q] \rightarrow \sim p$
- 11.3. $[(p \rightarrow q) \wedge (q \rightarrow r)] \rightarrow (p \rightarrow r)$
- 11.4. $(p \rightarrow q) \rightarrow (\sim q \rightarrow \sim p)$ หรือ
 $\sim p \vee \sim q$
- 11.5. $[(p \vee q) \wedge \sim q] \rightarrow p$
- 11.6. $(p \wedge q) \rightarrow p$
- 11.7. $p \rightarrow (p \vee q)$
- 11.8. $[(p \rightarrow r) \wedge (q \rightarrow s) \wedge (p \vee q)] \rightarrow (r \vee s)$

เรื่อง ความสัมพันธ์และฟังก์ชัน

(Relation and Function)

1. กำหนด A และ B เป็นเซตใดๆ

1.1. $A \times B = \{(a, b) | a \in A \text{ และ } b \in B\}$

1.2. โดยทั่วไป $A \times B \neq B \times A$ แต่ถ้า

$$A \times B = B \times A \text{ แล้ว}$$

(1) $A = B$ หรือ

(2) A หรือ B เป็น ϕ

1.3. $A \times \phi = \phi = \phi \times A$

2. ความสัมพันธ์จาก A ไป B หมายถึง สับเซต

ของ $A \times B$

2.1. $D_r = \{x | (x, y) \in r\}$

2.2. $R_r = \{y | (x, y) \in r\}$

3. ถ้า $n(A) = m$ และ $n(B) = n$ แล้ว

3.1. $n(A \times B) = mn$

3.2. จำนวนความสัมพันธ์จาก A ไป

$$B = 2^{mn}$$

3.3. จำนวนฟังก์ชันจาก A ไป $B = n^m$

4. อินเวอร์สของความสัมพันธ์ r

$$r^{-1} = \{(x, y) | (y, x) \in r\} \text{ และ}$$

$$D_{r^{-1}} = R_r, R_{r^{-1}} = D_r$$

5. ความสัมพันธ์ r จะเป็นฟังก์ชัน เมื่ออย่างน้อย

หนึ่งข้อต่อไปนี้ เป็นจริง

5.1. ถ้า $(x, y) \in r$ และ $(x, z) \in r$ แล้ว

$$y = z$$

5.2. สำหรับแต่ละ x จะจับคู่กับ y ได้เพียง

ตัวเดียว คือ มี y เพียงตัวเดียวซึ่ง

$$(x, y) \in r$$

5.3. เมื่อเขียนกราฟแล้วลากเส้นใดๆขนานกับ

แกน y จะไม่มีเส้นใดตัดกราฟเกิน 1 จุด

6. f เป็นฟังก์ชันจาก A ไป B แทนด้วย

$$f: A \rightarrow B \text{ หมายความว่า}$$

6.1. f เป็นฟังก์ชัน

6.2. $D_f = A$

6.3. $R_f \subset B$

7. ถ้า $f: A \rightarrow B$ และ $R_f = B$ จะกล่าวว่า f

เป็นฟังก์ชันจาก A ไปทั่วถึง B แทนด้วย

$$f: A \xrightarrow{\text{onto}} B$$

8. ถ้า $f: A \rightarrow B$ จะกล่าวว่า f เป็นฟังก์ชัน

หนึ่งต่อหนึ่งจาก A ไป B ซึ่งแทนด้วย

$$f: A \xrightarrow{1-1} B \text{ ก็ต่อเมื่ออย่างน้อยหนึ่งข้อ}$$

ต่อไปนี้ เป็นจริง

8.1. $(x_1, y) \in r$ และ $(x_2, y) \in r$ แล้ว

$$x_1 = x_2$$

8.2. สำหรับแต่ละ y จะจับคู่กับ x เพียงตัว

เดียวเท่านั้น

8.3. เมื่อเขียนกราฟแล้วลากเส้นตรงใดๆขนาน

กับแกน x จะไม่มีเส้นใดตัดกราฟเกิน 1

จุด

9. อินเวอร์สของฟังก์ชัน f จะเป็นฟังก์ชันด้วย

ก็ต่อเมื่อ f เป็นฟังก์ชันหนึ่งต่อหนึ่ง มิฉะนั้น

จะเป็นเพียงความสัมพันธ์

10. ฟังก์ชันเอกลักษณ์ $I_A = \{(x, x) | x \in A\}$

11. Composite Function

- 11.1. $(gof)(x) = g(f(x))$ โดยที่
 $D_{gof} = \{x | f(x) \in D_g\}$
 gof จะทำได้ก็ต่อเมื่อ
 $R_f \cap D_g \neq \emptyset$
- 11.2. $D_{gof} \subset D_f$ และ $R_{gof} \subset R_g$
- 11.3. ถ้า $f: A \xrightarrow{1-1} B$ จะได้ว่า
 (1) $f^{-1}of = I_A$
 (2) $fof^{-1} = I_B$
 (3) $f^{-1}of$ ไม่จำเป็นที่จะต้อง
 เท่ากับ fof^{-1}

12. พีชคณิตของฟังก์ชัน

$$D_{f+g} = D_{f-g} = D_{f \cdot g} = D_f \cap D_g$$

$$D_{\frac{f}{g}} = D_f \cap D_g - \{x | g(x) = 0\}$$

$$f \pm g = \{(x, y) | y = f(x) \pm g(x)\}$$

$$f \cdot g = \{(x, y) | y = f(x) \cdot g(x)\}$$

$$\frac{f}{g} = \left\{ (x, y) \mid y = \frac{f(x)}{g(x)}; g(x) \neq 0 \right\}$$

13. การเท่ากันของฟังก์ชัน f และฟังก์ชัน g

- (1) $D_f = D_g$ และ
 (2) $f(x) = g(x)$ ทุกๆ ค่า x ในโดเมน

เรื่อง เรขาคณิตวิเคราะห์และเส้นตรง

(Geometry & Line)

1. ระยะระหว่างจุด (x_1, y_1) และ (x_2, y_2) คือ
 $d = \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2}$
2. จุดกึ่งกลางระหว่างจุด (x_1, y_1) กับ (x_2, y_2)
 คือ $\left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2} \right)$
3. จุด R ที่แบ่งจุด $P(x_1, y_1)$ กับจุด $Q(x_2, y_2)$
 ทำให้ $PR:RQ = m:n$

3.1. แบบภายใน คือ

$$\left(\frac{mx_2 + nx_1}{m+n}, \frac{my_2 + ny_1}{m+n} \right)$$

3.2. แบบภายนอก คือ

$$\left(\frac{mx_2 - nx_1}{m-n}, \frac{my_2 - ny_1}{m-n} \right)$$

4. จุดตัดของเส้นมัธยฐานของ Δ ที่มีจุดยอดที่
 $(x_1, y_1), (x_2, y_2)$ และ (x_3, y_3) คือ
 $\left(\frac{x_1 + x_2 + x_3}{3}, \frac{y_1 + y_2 + y_3}{3} \right)$
5. พื้นที่รูป n เหลี่ยม ที่มีจุดยอดที่
 $(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n)$ คือ
 $\frac{1}{2} \begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 & \dots & x_n & x_1 \\ y_1 & y_2 & y_3 & \dots & y_n & y_1 \end{vmatrix}$
6. ความชันของเส้นตรงที่ผ่านจุด (x_1, y_1) และ

$$(x_2, y_2) \text{ คือ } m = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} = \tan \theta$$

7. เส้นตรง 2 เส้นที่มีความชัน m_1 และ m_2

7.1. ขนานกัน เมื่อ $m_1 = m_2$

7.2. ตั้งฉากกัน เมื่อ $m_1 m_2 = -1$

7.3. ทำมุมกัน มีมุมหนึ่งเป็น

$$\tan^{-1} \left(\frac{m_1 - m_2}{1 + m_1 m_2} \right) \text{ เมื่อ } m_1 > m_2$$

8. สมการเส้นตรง

8.1. รูปทั่วไป $Ax + By + C = 0$ ความชัน

$$m = -\frac{A}{B}$$

8.2. ความชันและส่วนตัดแกน $y = mx + c$

8.3. ความชันและจุดผ่าน 1 จุด

$$y - y_1 = m(x - x_1)$$

8.4. บอกส่วนตัดแกน x และ $y = \frac{x}{a} + \frac{y}{b} = 1$

9. ระยะจากจุด (x_1, y_1) ไปยัง

$$Ax + By + C_1 = 0 \text{ และ } Ax + By + C_2 = 0$$

$$\text{คือ } d = \frac{|c_2 - c_1|}{\sqrt{A^2 + B^2}}$$

10. ระยะระหว่างเส้นขนาน $Ax + By + C_1 = 0$

และ $Ax + By + C_2 = 0$ คือ

$$d = \frac{|c_2 - c_1|}{\sqrt{A^2 + B^2}}$$

เรื่อง ภาคตัดกรวย (Conic Section)

1. วงกลม

$$\text{สมการ } (x-h)^2 + (y-k)^2 = r^2$$

จุดศูนย์กลาง (h, k) รัศมี r

เส้นสัมผัสจากจุด (x_1, y_1) ไปยังวงกลม

$$x^2 + y^2 + Ax + By + C = 0$$

$$\text{มีความยาว } d = \sqrt{x_1^2 + y_1^2 + Ax_1 + By_1 + C}$$

2. พาราโบลา

$$\text{สมการ } (x-h)^2 = 4c(y-k) \text{ หรือ}$$

$$(y-k)^2 = 4c(x-h)$$

จุดยอดคือ (h, k)

สมการไดเรกทริกซ์ $y = k - c$ หรือ

$$(y-k)^2 = 4c(x-h) \text{ ตามลำดับ}$$

เส้นสาธิตระกวมยาว $|4c|$

ข้อสังเกต : ตัวแปร x หรือ y ที่ยกกำลังหนึ่ง

ในสมการเป็นทิศทางของแกนสมมาตร

3. วงรี

$$\text{สมการ } \frac{(x-h)^2}{a^2} + \frac{(y-k)^2}{b^2} = 1 \text{ หรือ}$$

$$\frac{(y-k)^2}{a^2} + \frac{(x-h)^2}{b^2} = 1$$

$$\text{โดยที่ } a^2 = b^2 + c^2$$

จุดศูนย์กลาง (h, k) แกนเอกยาว $2a$ แกนโท
ยาว $2b$

ผลรวมคงที่คือ $2a$ เส้นลาตัสเรกตัมยาว $\frac{2b^2}{a}$

$$\text{ความรี (eccentricity) } e = \frac{c}{a}$$

ข้อสังเกต : $a > b$ เสมอ และถ้า a อยู่ใต้ใคร

ในสมการวงรี แกนนั้นเป็นแกนหลัก

4. ไฮเพอร์โบลา

$$\text{สมการ } \frac{(x-h)^2}{a^2} - \frac{(y-k)^2}{b^2} = 1 \text{ หรือ}$$

$$\frac{(y-k)^2}{a^2} - \frac{(x-h)^2}{b^2} = 1$$

$$\text{โดยที่ } c^2 = a^2 + b^2$$

จุดศูนย์กลาง (h, k) แกนตามขวางยาว $2a$

แกนตั้งยาว $2b$

ผลต่างคงที่คือ $2a$ เส้นลาตัสเรกตัมยาว $\frac{2b^2}{a}$

$$\text{สมการอะซิมโทตคือ } y-k = \pm \frac{b}{a}(x-h)$$

$$\text{หรือ } (y-k) = \pm \frac{a}{b}(x-h)$$

เรื่อง สถิติ ตอนที่ 1 (Statistics : Part I)

1. ค่าเฉลี่ยเลขคณิต (Arithmetic Mean)

$$1.1. \bar{x} = \frac{\sum x_i}{N} = \frac{\sum f_i x_i}{\sum f_i}$$

$$1.2. \text{ ถ้า } y_i = ax_i + b \text{ จะได้ว่า } \bar{Y} = a\bar{X} + b$$

$$1.3. \sum (x_i - a)^2 \text{ จะมีค่าต่ำสุดเมื่อ } a = \bar{X}$$

2. ค่าเฉลี่ยเรขาคณิต (Geometric Mean) และ

ค่าเฉลี่ยฮาร์โมนิก (Harmonic Mean)

$$2.1. G.M. = (x_1 x_2 \dots x_n)^{\frac{1}{n}}$$

$$2.2. H.M. = \frac{N}{\sum \frac{1}{x_i}} = \frac{\sum f_i}{\sum \left(\frac{f_i}{x_i}\right)}$$

$$2.3. \bar{x} \geq G.M. \geq H.M.$$

3. ฐานนิยม (Mode)

$$\text{Mode} = L + C \left(\frac{d_1}{d_1 + d_2} \right)$$

เมื่อ L และ C เป็นขอบล่างและความกว้าง

ของชั้นพื้นฐานนิยมตามลำดับ

4. มัชยฐาน (Median)

$$4.1. \text{ ตำแหน่งมัชยฐาน} = \begin{cases} \frac{N+1}{2} \\ \frac{N}{2} \end{cases}$$

$$4.1.1. \frac{N+1}{2} \text{ ในกรณีไม่แบ่งอันดับชั้น}$$

$$4.1.2. \frac{N}{2} \text{ ในกรณีแบ่งอันดับชั้น}$$

$$4.2. \text{Median} = L + C \left(\frac{F_N - F_1}{F_2 - F_1} \right)$$

$$4.3. \sum |x_i - \text{Median}| \leq \sum |x_i - a| \text{ เมื่อ}$$

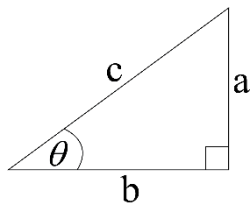
$$a \in R$$

$$\text{ค่ากึ่งกลางพิสัย (Mid-Range)} = \frac{x_{\min} + x_{\max}}{2}$$

เรื่อง ตรีโกณมิติ ตอนที่ 1

(Trigonometry : Part I)

นิยามสามเหลี่ยมมุมฉาก



$$\sin \theta = \frac{a}{c}$$

$$\cos \theta = \frac{b}{c}$$

$$\tan \theta = \frac{a}{b} = \frac{\sin \theta}{\cos \theta}$$

ส่วนกลับ

$$\sin \theta \leftrightarrow \csc \theta$$

$$\cos \theta \leftrightarrow \sec \theta$$

$$\tan \theta \leftrightarrow \cot \theta$$

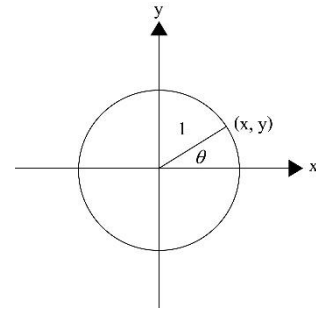
Co - fn

$$\sin \theta \leftrightarrow \cos \theta$$

$$\sec \theta \leftrightarrow \csc \theta$$

$$\tan \theta \leftrightarrow \cot \theta$$

นิยาม วงกลม 1 หน่วย



$$x = \cos \theta$$

$$y = \sin \theta$$

เครื่องหมาย +

sin	all
tan	cos

ค่า Trigonometry

	30°	45°	60°
sin	$\frac{\sqrt{1}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$
cos	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$
tan	$\frac{1}{\sqrt{3}}$	1	$\sqrt{3}$

fn ราบ \Rightarrow fn เดิม, fn ดิ่ง \Rightarrow Co - fn

เครื่องหมายดูตามควอดรนต์

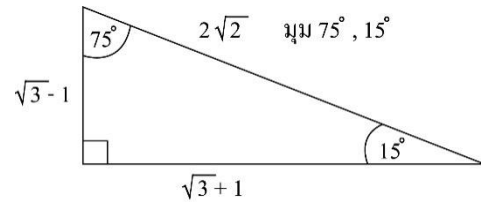
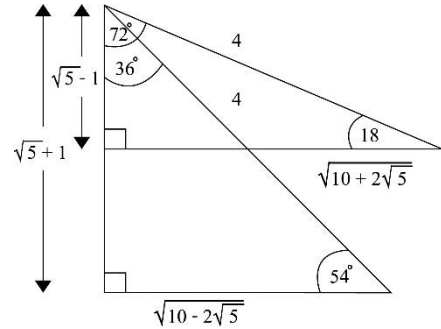
กราฟ

ฟังก์ชันตรีโกณ	Amplitude	คาบ
$y = A \sin Bx$, $y = A \cos Bx$	$ A $	$\frac{2\pi}{ B }$
$y = A \tan Bx$	ไม่มี	$\frac{\pi}{ B }$

เรื่อง เอกซ์โปเนนเชียล (Exponential)

เมื่อ $a, b > 0$

- $a^m \cdot a^n = a^{m+n}$
- $(a^m)^n = a^{mn}$
- $(ab)^n = a^n \cdot b^n$
- $\left(\frac{a}{b}\right)^n = \frac{a^n}{b^n}$
- $\frac{a^m}{a^n} = a^{m-n}$
- $a^{-n} = \frac{1}{a^n}$
- $a^{\frac{p}{q}} = \sqrt[q]{a^p}$
- $\sqrt[m]{\sqrt[n]{a}} = \sqrt[mn]{a}$
- $a^{0=1}$ เมื่อ $a \neq 0$
- $\sqrt{(a+b) \pm 2\sqrt{ab}} = |\sqrt{a} \pm \sqrt{b}|$



เรื่อง ลอการิทึม (Logarithm)

- $\log_a M = x$ ก็ต่อเมื่อ $a^x = M$
- $\log_a 1 = 0$ และ $\log_a a = 1$
- $\log_a M + \log_a N = \log_a MN$
- $\log_a M - \log_a N = \log_a \left(\frac{M}{N}\right)$
- $\log_a M^p = p \log_a M$
- $\log_N M = \frac{\log_a M}{\log_a N}$ โดยทั่วไปนิยมเปลี่ยนเป็นฐาน 10
- $a^{\log_a M} = M$
- $a^{\log_a N} = N^{\log_a M}$
- $\log_{N^b} M^a = \frac{a}{b} \log_N M$
- $\ln M = \log_e M \approx \frac{\log M}{0.4343}$ โดยที่ $e = 2.71828 \dots$

- $$\sin(A \pm B) = \sin A \cos B \pm \cos A \sin B$$

$$\cos(A \pm B) = \cos A \cos B \pm \sin A \sin B$$

$$\tan(A \pm B) = \frac{\tan A \pm \tan B}{1 \pm \tan A \tan B}$$
- $$2 \sin A \cos B = \sin(A+B) + \sin(A-B)$$

$$2 \cos A \sin B = \sin(A+B) - \sin(A-B)$$

$$2 \cos A \cos B = \cos(A+B) + \cos(A-B)$$

$$2 \sin A \sin B = \cos(A-B) - \cos(A+B)$$
- $$\sin A + \sin B = 2 \sin\left(\frac{A+B}{2}\right) \cos\left(\frac{A-B}{2}\right)$$

$$\sin A - \sin B = 2 \cos\left(\frac{A+B}{2}\right) \sin\left(\frac{A-B}{2}\right)$$

$$\cos A + \cos B = 2 \cos\left(\frac{A+B}{2}\right) \cos\left(\frac{A-B}{2}\right)$$

$$\cos A - \cos B = -2 \cos\left(\frac{A+B}{2}\right) \sin\left(\frac{A-B}{2}\right)$$
- $$\sin 2A = 2 \sin A \cos A = \frac{2 \tan A}{1 + \tan^2 A}$$

$$\cos 2A = \cos^2 A - \sin^2 A = 2 \cos^2 A - 1$$

$$= 1 - 2 \sin^2 A = \frac{1 - \tan^2 A}{1 + \tan^2 A}$$

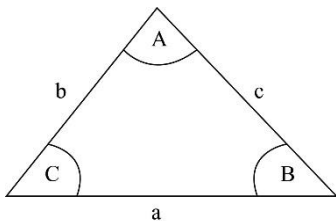
$$\tan 2A = \frac{2 \tan A}{1 - \tan^2 A}$$
- $$\sin 3A = 3 \sin A - 4 \sin^3 A$$

$$\cos 3A = 4 \cos^3 A - 3 \cos A$$

$$\tan 3A = \frac{3 \tan A - \tan^3 A}{1 - 3 \tan^2 A}$$
- $$\sin^2 \frac{A}{2} = \frac{1 - \cos A}{2}, \cos^2 \frac{A}{2} = \frac{1 + \cos A}{2}$$

เรื่อง ตรีโกณมิติ ตอน 2 (Trigonometry : Part II)

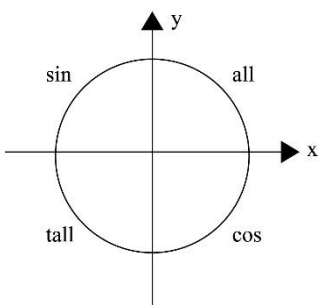
- $\tan \frac{A}{2} = \frac{\sin A}{1 + \cos A} = \frac{1 - \cos A}{\sin A}$
 $\tan(A+B+C) =$
 7. $\frac{\tan A + \tan B + \tan C - \tan A \tan B \tan C}{1 - \tan A \tan B - \tan B \tan C - \tan C \tan A}$
 8. กฎของไซน์ $\frac{a}{\sin A} = \frac{b}{\sin B} = \frac{c}{\sin C} = 2R$
 เมื่อ $R =$ รัศมีของวงกลมล้อมรอบ
 สามเหลี่ยม
 9. กฎของโคไซน์ $a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cos A$
 และ $\cos A = \frac{b^2 + c^2 - a^2}{2bc}$
 10. พื้นที่



$$\begin{aligned} \Delta ABC &= \frac{1}{2} bc \sin A \\ &= \sqrt{s(s-a)(s-b)(s-c)} \\ &= \frac{1}{2} r(a+b+c) \end{aligned}$$

โดยที่ $s = \frac{a+b+c}{2}$ และ
 $r =$ รัศมีของวงกลมแนบในสามเหลี่ยม

Note : การหาค่าโดยหา 3 อย่าง



- (1) มุมคงเหลือ (มุมเล็ก)
 (2) ฟังก์ชัน Co- ไม่ Co
 เครื่องหมายคำตอบ

เรื่อง เมตริกซ์ (Matrix)

1. A, B, C เป็นเมตริกซ์

- 1.1. $A+B = B+A$ แต่ AB ไม่จำเป็นต้องเท่ากับ BA
 1.2. $A+(B+C) = (A+B)+C$ และ
 $A(BC) = (AB)C$
 1.3. $A(B+C) = AB+AC, (B+C)A = BA+CA$
 1.4. ถ้า $AB = AC$ แล้ว ไม่จำเป็นที่ $B = C$
 1.5. ถ้า $AB = Q$ แล้ว ไม่จำเป็นที่ $A = Q$
 หรือ $B = Q$

2. A, B เป็นเมตริกซ์

- 2.1. $(A^t)^t = A$
 2.2. $(A+B)^t = A^t + B^t$
 2.3. $(AB)^t = B^t A^t$
 2.4. $(kA)^t = kA^t, k \in R$
 2.5. $(A^{-1})^{-1} = A$
 2.6. $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$
 2.7. $(kA)^{-1} = \frac{1}{k}A^{-1}, k \neq 0$
 2.8. $(A^{-1})^t = (A^t)^{-1}$
 2.9. $(A^n)^{-1} = (A^{-1})^n$

3. ดีเทอร์มิแนนต์ (Determinant)

- 3.1. ถ้า $A = [a]$ จะได้ $\det A = a$
 3.2. ถ้า $A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$ จะได้ $\det A = ad - bc$
 3.3. ถ้า C_{ij} เป็นโคแฟกซ์เตอร์ (Cofactor) ของ a_{ij} จะได้

$$\det A = \sum_{i=1}^n a_{ij}c_{ij} = \sum_{j=1}^n a_{ij}c_{ij}$$

 3.4. $\det A^t = \det A$
 3.5. $\det(AB) = (\det A)(\det B)$ และ
 $\det(A^n) = (\det A)^n$
 3.6. $\det A^{-1} = \frac{1}{\det A}, A$ เป็น non-singular

matrix

3.7 $\det kA = k^n \det A$ เมื่อ n คือจำนวนแถว
ของ A

3.8 $\det(A \pm B)$ ไม่จำเป็นต้องเท่ากับ
 $\det A \pm \det B$

4. A เป็น *non-singular matrix*

4.1. ถ้า $A = [a]$ จะได้ $A^{-1} = \left[\frac{1}{a} \right]$

4.2. ถ้า $A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$ จะได้
$$A^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$$

4.3. $A^{-1} = \frac{1}{\det A} \text{Adj}A$ โดยที่
 $\text{Adj}A = [c_{ij}]^t$

4.4. $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$

4.5. $(A^{-1})^{-1} = A$

4.6. $(A^t)^{-1} = (A^{-1})^t$

4.7. $(A^n)^{-1} = (A^{-1})^n$

4.8. $(kA)^{-1} = \frac{1}{k} A^{-1}, k \in R, k \neq 0$

5. ระบบสมการ $AX = B, B \neq \underline{0}$

5.1. ถ้า $|A| \neq 0$ ระบบสมการมีคำตอบเดียว
และคำตอบคือ $X = A^{-1}B$

5.2. ถ้า $|A| = 0$

- (1) ระบบสมการไม่มีคำตอบ
- (2) ระบบสมการมีคำตอบไม่จำกัด
จำนวน

ระบบสมการ $AX = \underline{0}$

5.3. ถ้า $|A| \neq 0$ ระบบสมการมีคำตอบเดียว
และคำตอบคือ $X = \underline{0}$

ถ้า $|A| = 0$ ระบบสมการมีคำตอบไม่
จำกัดจำนวน

เรื่อง กำหนดการเชิงเส้น (*Linear Programming*)

1. อสมการและกราฟ

ทฤษฎี ให้ f เป็นฟังก์ชันในเซต $R \times R$

(1) กราฟของอสมการ $y > f(x)$ คือ
บริเวณที่อยู่เหนือกราฟของ

$$y = f(x)$$

(2) กราฟของอสมการ $y < f(x)$ คือ
บริเวณที่อยู่ใต้กราฟของ $y = f(x)$

(3) กราฟของอสมการ $x > f(y)$ คือ
บริเวณที่อยู่ทางขวาของกราฟ

$$x = f(y)$$

(4) กราฟของอสมการ $x < f(y)$ คือ
บริเวณที่อยู่ทางซ้ายของกราฟ

$$x = f(y)$$

2. ระบบอสมการ

ถ้าระบบอสมการประกอบด้วย อสมการย่อยๆ
 n อสมการ คือ $P_1(x, y), P_2(x, y), \dots, P_n(x, y)$ ซึ่ง
แต่ละอสมการเหล่านี้มีกราฟเป็น

G_1, G_2, \dots, G_n ตามลำดับ แล้วกราฟของระบบ
อสมการดัง กล่าวคือ $G = G_1 \cap G_2 \cap \dots \cap G_n$

3. ระบบอสมการเชิงเส้น

นิยาม อสมการเชิงเส้น (*Linear inequality*) ที่
ประกอบด้วยตัวแปร x และ y คือ อสมการที่เขียน
ได้ในรูปใดรูปหนึ่งต่อไปนี้

$$\begin{cases} ax + by + c > 0 \\ ax + by + c < 0 \\ ax + by + c \geq 0 \\ ax + by + c \leq 0 \end{cases}$$

เมื่อ a, b, c เป็นค่าคงที่ และ a, b ไม่เป็นศูนย์
พร้อมกัน

นิยาม ระบบอสมการเชิงเส้น คือ ระบบ
อสมการที่มีทุกอสมการย่อยเป็นอสมการเชิงเส้น

นิยาม เรียกจุดที่เกิดจากการตัดกัน ของเส้น
ขอบของกราฟของระบบอสมการว่า จุดมุม (corner
point) ของกราฟ

4. กำหนดการเชิงเส้น

ตัวแบบ (model) ของปัญหาการกำหนดการเชิงเส้น ประกอบด้วย 2 ส่วนคือ

(1) ฟังก์ชันจุดประสงค์ (Objective function) อยู่ในรูป

$$P = ax + by$$

(2) ข้อจำกัดหรือเงื่อนไขบังคับ (Constraint) อยู่ในรูปของระบบอสมการเชิงเส้น

ทฤษฎี กำหนดเส้นตรง l เป็นกราฟของ สมการเชิงเส้น $ax + by = P$ เมื่อ P เป็นตัวแปรเสริม (Parameter) จะได้ว่า

- (1) ถ้า $b > 0$ แล้ว l ตัดแกน y ในตำแหน่งสูงขึ้น เมื่อ P เพิ่มขึ้น และ l ตัดแกน y ใน ตำแหน่งต่ำลง เมื่อ P ลดลง
- (2) ถ้า $b < 0$ แล้ว l ตัดแกน y ในตำแหน่งสูงขึ้น เมื่อ P ลดลง และ l ตัดแกน y ใน ตำแหน่งต่ำลง เมื่อ P เพิ่มขึ้น

ทฤษฎี ฟังก์ชันจุดประสงค์ที่มีเงื่อนไขบังคับเป็นเซตที่มีขอบเขต (บริเวณที่มีพื้นที่จำกัด) จะมีทั้งค่าสูงสุด และค่าต่ำสุด ซึ่งทั้งสองจะเกิดขึ้นที่ จุดมุมของกราฟ
หมายเหตุ ในกรณีที่เงื่อนไขบังคับเป็นเซตที่ไม่มีขอบเขต (บริเวณที่มีพื้นที่ไม่จำกัด) ฟังก์ชันจุดประสงค์ จะมีค่าสูงสุด (ค่าต่ำสุด) หรือไม่ก็ได้ แต่ถ้ามี ค่านั้นจะเกิดขึ้นที่จุดมุมของกราฟเช่นกัน

เรื่อง เวกเตอร์ (Vector)

คุณสมบัติของระบบเวกเตอร์ (และระบบเวกเตอร์สเปซ) ใน $U = \{ x | x \text{ เป็นเวกเตอร์ในระนาบ} \}$

คุณสมบัติการบวก

1. คุณสมบัติปิด $\vec{u} + \vec{v} \in U$
2. คุณสมบัติเปลี่ยนกลุ่มได้ $\vec{u} + (\vec{v} + \vec{w}) = (\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w}$

3. คุณสมบัติการมีเอกลักษณ์

$$\vec{u} + \vec{0} = \vec{0} + \vec{u} = \vec{u}$$

4. คุณสมบัติการมีอินเวอร์ส

$$\vec{u} + (-\vec{u}) = (-\vec{u}) + \vec{u} = \vec{0}$$

($-\vec{u}$ คือนิเสธของเวกเตอร์ \vec{u})

5. คุณสมบัติการสลับที่ $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$

คุณสมบัติการคูณด้วยสเกลาร์

6. คุณสมบัติปิด $m(\vec{u}) \in U$

7. คุณสมบัติการเปลี่ยนกลุ่มได้

$$(mn)\vec{u} = m(n\vec{u}) = n(m\vec{u})$$

8. คุณสมบัติแจกแจง

$$m(\vec{u} + \vec{v}) = m\vec{u} + m\vec{v}, (m + n)\vec{u} = m\vec{u} + n\vec{u}$$

9. คุณสมบัติการมีสเกลาร์เอกลักษณ์

$$1(\vec{u}) = (\vec{u})1 = \vec{u}$$

เวกเตอร์หนึ่งหน่วย คือ เวกเตอร์ที่มีขนาด 1 หน่วย

\vec{i} คือ เวกเตอร์ 1 หน่วยทางแกน x

\vec{j} คือ เวกเตอร์ 1 หน่วยทางแกน y

เวกเตอร์ในระนาบ $x - y$ ใดๆ สามารถเขียนในรูป

$$\vec{v} = a\vec{i} + b\vec{j} = \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} \text{ โดยที่ } a, b \text{ เป็นจำนวนจริง}$$

$$|\vec{v}| = \sqrt{a^2 + b^2} \quad \text{slope ของ } \vec{v} = \frac{b}{a}$$

การบวกเวกเตอร์ในระบบแกนมุมฉาก

เวกเตอร์ = จุดสิ้นสุด - จุดตั้งต้น

$$\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a + c \\ b + d \end{bmatrix}$$

การคูณเวกเตอร์ด้วยสเกลาร์ในระบบแกนมุมฉาก

$$k \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ka \\ kb \end{bmatrix}$$

คุณสมบัติการคูณเวกเตอร์ (dot vector)

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u} = |\vec{u}||\vec{v}|\cos\theta$$

$$\vec{u} \cdot \vec{u} = |\vec{u}|^2$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = 0 \Leftrightarrow (\vec{u}) \perp \vec{v} \text{ ถ้า } |\vec{u}| \neq 0 \text{ และ } |\vec{v}| \neq 0$$

$\vec{u} \cdot \vec{v}$ = บวก มุมระหว่าง \vec{u} และ \vec{v} เป็นมุม

แหลม

$\bar{u} \cdot \bar{v}$ = ลบ มุมระหว่าง \bar{u} และ \bar{v} เป็นมุม

ป้าน

$$\bar{u} \cdot (\bar{v} + \bar{w}) = \bar{u} \cdot \bar{v} + \bar{u} \cdot \bar{w}$$

การคูณเวกเตอร์ในระบบแกนมุมฉาก

$$\bar{i} \cdot \bar{i} = \bar{j} \cdot \bar{j}, \bar{i} \cdot \bar{j} = \bar{j} \cdot \bar{i} = 0$$

$$\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix} = ac + bd$$

เวกเตอร์ 1 หน่วย ทิศทางเดียวกับ \bar{u} คือ $\frac{\bar{u}}{|\bar{u}|}$

Projection ของ \bar{u} บน \bar{v} คือ $\frac{\bar{u} \cdot \bar{v}}{|\bar{v}|}$

การขนานและตั้งฉากของเวกเตอร์

$$\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} \parallel \begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix} \text{ เมื่อ } \frac{a}{b} = \frac{c}{d} \text{ ถ้า } b \neq 0, d \neq 0$$

หรือ $b = d = 0$

$$\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} \perp \begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix} \text{ เมื่อ } \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix} = ac + bd = 0$$

เมื่อ $\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$ และ $\begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix}$ ไม่เป็นเวกเตอร์ศูนย์

คุณสมบัติของเวกเตอร์ที่ใช้ในการพิสูจน์เรขาคณิต

เมื่อ $\bar{u}, \bar{v} \neq \bar{0}$ และ $\bar{u} \cdot \bar{v}$

1. \bar{w} สามารถเขียนได้เป็น $\bar{w} = a\bar{u} + b\bar{v}$ โดยที่

$a, b \in R$ ได้เสมอ

2. ถ้า $a\bar{u} + b\bar{v} = \bar{0}$ จะได้ $a = b = 0$

ความยาวของ $|\bar{u} + \bar{v}|$ และ $|\bar{u} - \bar{v}|$

$$|\bar{u} + \bar{v}|^2 = |\bar{u}|^2 + |\bar{v}|^2 + 2|\bar{u}| \cdot |\bar{v}| \cos \theta$$

$$|\bar{u} - \bar{v}|^2 = |\bar{u}|^2 + |\bar{v}|^2 - 2|\bar{u}| \cdot |\bar{v}| \cos \theta$$

$$|\bar{u} + \bar{v}|^2 + |\bar{u} - \bar{v}|^2 = 2(|\bar{u}|^2 + |\bar{v}|^2)$$

$$|\bar{u} + \bar{v}|^2 - |\bar{u} - \bar{v}|^2 = 4(\bar{u} \cdot \bar{v})$$

และ $z_1 \cdot z_2 = (ac - bd) + (ad + bc)i$

2. ถ้า $z = a + bi$ จะได้ $\bar{z} = a - bi$ และ

$$|z| = \sqrt{a^2 + b^2}$$

3. 3.1. $\text{Re}(z) = \frac{z + \bar{z}}{2}$ และ $\text{Im}(z) = \frac{z - \bar{z}}{2i}$

$$3.2. z \cdot \bar{z} = |z|^2$$

$$3.3. \overline{z_1 \cdot z_2} = \bar{z}_1 \cdot \bar{z}_2 \text{ และ}$$

$$\overline{z_1 \pm z_2} = \bar{z}_1 \pm \bar{z}_2; \bar{\bar{z}} = z$$

$$3.4. |z^n| = |z|^n \text{ และ } \overline{z^n} = (\bar{z})^n$$

$$3.5. |z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|$$

4. ระบบเชิงขั้ว $z = r(\cos \theta + i \sin \theta) = a + bi$

โดยที่ $r = |z| = \sqrt{a^2 + b^2}$ และ $\tan \theta = \frac{b}{a}$

5. $z_1 = r_1(\cos \theta_1 + i \sin \theta_1)$ และ

$$z_2 = r_2(\cos \theta_2 + i \sin \theta_2)$$

$$z_1 z_2 = r_1 r_2 (\cos(\theta_1 + \theta_2) + i \sin(\theta_1 + \theta_2))$$

$$\frac{z_1}{z_2} = \frac{r_1}{r_2} (\cos(\theta_1 - \theta_2) + i \sin(\theta_1 - \theta_2))$$

$$z_1^n = r_1^n (\cos n\theta_1 + i \sin n\theta_1)$$

$$z_1^{\frac{1}{n}} = r_1^{\frac{1}{n}} \left(\cos \frac{\theta_1 + 2k\pi}{n} + i \sin \frac{\theta_1 + 2k\pi}{n} \right)$$

โดยที่ $k = 0, 1, \dots, n-1$

6. ให้ z_1, z_2, \dots, z_n เป็นคำตอบของสมการ

$$a_n z^n + a_{n-1} z^{n-1} + \dots + a_1 z + a_0 = 0$$

จะได้ว่า $z_1 + z_2 + \dots + z_n = -\frac{a_{n-1}}{a_n}$

$$\text{และ } z_1 z_2 \dots z_n = (-1)^n \frac{a_0}{a_n}$$

7. ถ้า z_1, z_2, \dots, z_n เป็นรากของสมการ

$$z^n = a + bi \text{ จะได้ว่า}$$

$$|z_1| = |z_2| = \dots = |z_n| = \sqrt[n]{\sqrt{a^2 + b^2}} = \sqrt[n]{r}$$

เรื่อง จำนวนเชิงซ้อน (Complex Number)

1. $z_1 = a + bi$ และ $z_2 = c + di$ จะได้

$$z_1 \pm z_2 = (a \pm c) + (b \pm d)i$$

เรื่อง สถิติ ตอนที่ 2 (Statistics Part II)

1. ควอไทล์ (Q_k), เดไซล์ (D_k),

เปอร์เซนไทล์ (P_k)

	Med	Q_k	D_k	P_k
ไม่จัดตาราง	$\frac{N+1}{2}$	$\frac{(N+1)k}{4}$	$\frac{(N+1)k}{10}$	$\frac{(N+1)k}{100}$
จัดตาราง	$\frac{N}{2}$	$\frac{Nk}{4}$	$\frac{Nk}{10}$	$\frac{Nk}{100}$

$$P_k, D_k, Q_k = L + C \left(\frac{F_N - F_1}{F_2 - F_1} \right)$$

2. การวัดกระจายสัมบูรณ์

2.1. พิสัย (Range)

$$= X_{\max} - X_{\min}$$

2.2. ส่วนเบี่ยงเบนควอไทล์ (Q.D.)

$$= \frac{Q_3 - Q_1}{2}$$

2.3. ส่วนเบี่ยงเบนเฉลี่ย (M.D.)

$$= \frac{\sum |x_i - \bar{x}|}{N}$$

2.4. ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน (S.D.)

$$s = \sqrt{\frac{\sum (x_i - \bar{x})^2}{N}} = \sqrt{\frac{\sum x_i^2}{N} - \bar{x}^2}$$

ความแปรปรวน (Variance) S^2

3. การวัดการกระจายสัมพัทธ์

3.1. สัมประสิทธิ์พิสัย

$$= \frac{X_{\max} - X_{\min}}{X_{\max} + X_{\min}}$$

3.2. สัมประสิทธิ์ Q.D.

$$= \frac{Q_3 - Q_1}{Q_3 + Q_1}$$

3.3. สัมประสิทธิ์ M.D.

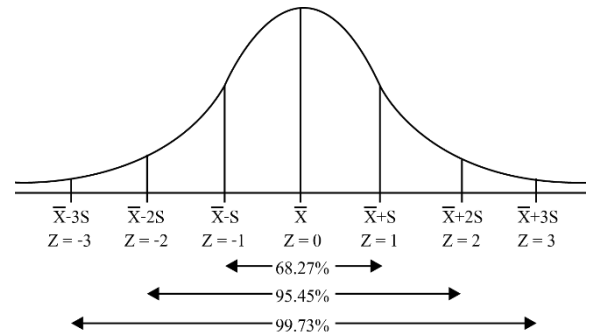
$$= \frac{M.D.}{X}$$

3.4. สัมประสิทธิ์การแปรผัน = $\frac{S}{X}$

4. คะแนนมาตรฐาน (Z-score)

$$Z = \frac{X - \bar{X}}{S}$$

5. การแจกแจงปกติ



เรื่อง ลำดับและอนุกรม (Sequences and Series)

1. ลำดับและอนุกรมเลขคณิต (A.P.)

ลำดับ $a_n = a_1 + (n-1)d$

อนุกรม

$$S_n = \frac{n}{2}(2a_1 + (n-1)d) = \frac{n}{2}(a_1 + a_n)$$

2. ลำดับและอนุกรมเรขาคณิต (G.P.)

ลำดับ $a_n = a_1 r^{n-1}$

อนุกรม $S_n = \frac{a_1(1-r^n)}{1-r} = \frac{a_1(r^n-1)}{r-1}$

ถ้า $|r| < 1$ จะได้ผลบวกอนันต์คือ $S = \frac{a_1}{1-r}$

3. คอนเวอร์เจนต์และไดเวอร์เจนต์

ถ้าเป็นลำดับให้พิจารณา $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n$ และถ้าเป็น

อนุกรมให้พิจารณา $\lim_{n \rightarrow \infty} S_n$ โดยถ้าลิมิตมีค่าเป็น

จำนวนจริง เรียกว่า ไดเวอร์เจนต์

(Divergent)

* อนุกรมเรขาคณิตคอนเวอร์เจนต์เมื่อ $|r| < 1$

* ถ้าอนุกรมคอนเวอร์เจนต์แล้ว $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0$

4. สัญลักษณ์ซิกมา

$$S_n = \sum_{i=1}^n a_i$$

$$\sum_{i=1}^n (a_i \pm b_i) = \sum_{i=1}^n a_i \pm \sum_{i=1}^n b_i$$

$$\sum_{i=1}^n c(a_i) = c \sum_{i=1}^n a_i \text{ และ } \sum_{i=1}^n c = cn$$

$$\sum_{i=1}^n i = \frac{n(n+1)}{2}$$

$$\sum_{i=1}^n i^2 = \frac{n}{6}(n+1)(2n+1)$$

$$\sum_{i=1}^n i^3 = \left(\frac{n(n+1)}{2}\right)^2$$

5. P -series $\left(\sum \frac{1}{n^p}\right)$

ถ้า $p > 1$ แล้ว $\sum \frac{1}{n^p}$

เป็นอนุกรมคอนเวอร์เจนต์

ถ้า $p \leq 1$ แล้ว $\sum \frac{1}{n^p}$

เป็นอนุกรมไดเวอร์เจนต์

เรื่อง แคลคูลัส (Calculus)

1. อนุพันธ์ของฟังก์ชัน (Derivative)

$$\frac{dy}{dx} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

2. สูตรการหาอนุพันธ์

(1) $\frac{dc}{dx} = 0$

(2) $\frac{dx}{dx} = 1$

(3) $\frac{d(cu)}{dx} = c \frac{du}{dx}$

(4) $\frac{d(u \pm v)}{dx} = \frac{du}{dx} \pm \frac{dv}{dx}$

(5) $\frac{dx^n}{dx} = nx^{n-1}$

(6) $\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{du} \cdot \frac{du}{dx}$

(7) $\frac{d(uv)}{dx} = u \frac{dv}{dx} + v \frac{du}{dx}$

(8) $\frac{d\left(\frac{u}{v}\right)}{dx} = \frac{v \frac{du}{dx} - u \frac{dv}{dx}}{v^2}$

(9) $\frac{d(\sin u)}{dx} = (\cos u) \frac{du}{dx}$

(10) $\frac{d(\cos u)}{dx} = (-\sin u) \frac{du}{dx}$

(11) $\frac{de^u}{dx} = e^u \frac{du}{dx}$

(12) $\frac{d \ln u}{dx} = \frac{1}{u} \frac{du}{dx}$

3. การอินทิเกรต (Integration)

3.1. $\int k dx = kx + c$

3.2. $\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + c : n \neq -1$

3.3. $\int f(x) dx = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a)$ โดย $F'(x) = f(x)$

4. ฟังก์ชันเพิ่มและฟังก์ชันลด

ถ้า $f'(x) > 0$ ในช่วงใดแล้ว $f(x)$ เป็นฟังก์ชันเพิ่มในช่วงนั้น

ถ้า $f'(x) < 0$ ในช่วงใดแล้ว $f(x)$ เป็นฟังก์ชันลดในช่วงนั้น

5. ค่าสูงสุดสัมพัทธ์และค่าต่ำสุดสัมพัทธ์

หาค่าวิกฤตจากสมการ $f'(x) = 0$ แล้วทดสอบด้วย $f''(x)$

5.1. ถ้า $f''(x) > 0$ จะได้ค่าต่ำสุดสัมพัทธ์

5.2. ถ้า $f''(x) < 0$ จะได้ค่าสูงสุดสัมพัทธ์

ถ้า $f''(x) = 0$ แสดงว่าการทดสอบ Fail

เรื่อง วิธีเรียงสับเปลี่ยน

(Permutation and Combination)

1. แฟกทอเรียล (Factorial)

$0! = 1$ และ

$n! = n(n-1)(n-2) \dots \cdot 1 = n(n-1)!$

2. กฎการนับเบื้องต้น

ในการทำงานซึ่งแบ่งเป็น k ขั้นตอน โดยขั้นที่หนึ่ง ทำได้ n_1 วิธี ขั้นที่สองทำได้ n_2 วิธี .. จนถึงขั้นที่ k ทำได้ n_k วิธี วิธีทำงานทั้งหมดจะเท่ากับ $n_1 \times n_2 \times \dots \times n_k$ วิธี

3. วิธีเรียงสับเปลี่ยนเป็นเส้นตรง (Permutation)

3.1. ของ n สิ่งแตกต่างกัน เรียงเป็นเส้นตรงได้ $n!$ วิธี

3.2. ของ n สิ่งแตกต่างกัน เรียงเป็นเส้นตรง โดยจัดที่ละ r สิ่ง ได้เท่ากับ

$${}^n P_r = \frac{n!}{(n-r)!} \text{ วิธี}$$

3.3. เรียงของซ้ำ : ของ n สิ่ง ซ้ำกันเป็นกลุ่ม ๆ รวม k กลุ่ม โดยกลุ่มที่ 1 มี n_1 สิ่ง กลุ่มที่ 2 มี n_2 สิ่ง กลุ่มที่ k มี n_k สิ่ง จะมีวิธีจัดเรียงของทั้งหมด $\frac{n!}{n_1!n_2!\dots n_k!}$ วิธี

4. วิธีเรียงสับเปลี่ยนเป็นวงกลม

4.1. ของ n สิ่งแตกต่างกัน จัดเรียงเป็นวงกลม ได้ $(n-1)!$ วิธี

4.2. ถ้าเรียงเป็นวงกลมที่มองได้ 2 ด้าน จะจัดได้ $\frac{(n-1)!}{2}$ วิธี

5. วิธีจัดหมู่ (Combination)

มีของ n สิ่งแตกต่างกัน เลือกของมาให้มีหมู่ละ r สิ่ง

$$\text{จำนวนวิธีคือ } {}^n C_r = \binom{n}{r} = \frac{n!}{r!(n-r)!}$$

*

$$\binom{n}{r} = \binom{n}{n-r}, \binom{n}{0} = \binom{n}{n} = 1, \binom{n}{1} = \binom{n}{n-1} = n$$

6. แบ่งของ n สิ่งที่แตกต่างกันออกเป็นกอง ๆ

(โดยยังไม่เรียงหรือยังไม่แจก)

มีของ n สิ่งที่แตกต่างกันทั้งหมด ถ้าต้องการแบ่งเป็น

กองละ n_1 ชิ้น m_1 กอง

กองละ n_2 ชิ้น m_2 กอง

กองละ n_3 ชิ้น m_3 กอง

⋮

กองละ n_k ชิ้น m_{k1} กอง

จะแบ่งได้

$$\frac{n!}{(n_1!)^{m_1} \cdot m_1! (n_2!)^{m_2} \cdot m_2! \dots (n_k!)^{m_k} \cdot m_k!}$$

วิธี

7. การแจกที่เหมือนกัน

สิ่งของ n สิ่งเหมือนกันทั้งหมด ต้องการแจกให้คน k คน โดยมีเงื่อนไขว่า

(1) จะต้องได้ทุกคน ทำได้ $\binom{n-1}{k-1}$ วิธี

(2) บางคนอาจจะไม่ได้เลย ทำได้

$$\binom{n+k-1}{k-1} \text{ วิธี}$$

8. ทฤษฎีบททวินาม (Binomial Theorem)

$$(a+b)^n = a^n + \binom{n}{1}a^{n-1}b + \binom{n}{2}a^{n-2}b^2 + \dots + b^n$$

พจน์ที่ $r+1$ ของการกระจายคือ

$$T_{r+1} = \binom{n}{r}a^{n-r}b^r$$

$$\binom{n}{0} + \binom{n}{1} + \dots + \binom{n}{n} = 2^n, \binom{n}{0} - \binom{n}{1} + \dots + (-1)^n \binom{n}{n} = 0$$

เมื่อ $n \neq 0$

เรื่อง ทฤษฎีความน่าจะเป็น (Probability)

1. $P(E) = \frac{N(E)}{N(S)}$ และ $0 \leq P(E) \leq 1$

2. $P(\phi) = 0$ และ $P(S) = 1$

3. มีเหตุการณ์อันหนึ่งคือเหตุการณ์ E แบ่งเป็นเหตุการณ์ย่อยๆ ในแต่ละขั้นได้ k ขั้น

ขั้นที่ 1 มีโอกาสจะทำสำเร็จ P_1

ขั้นที่ 2 มีโอกาสจะทำสำเร็จ P_2

ขั้นที่ 3 มีโอกาสจะทำสำเร็จ P_3

เกิด

ขั้นที่ k มีโอกาสจะทำสำเร็จ P_k

โอกาสที่จะ

เหตุการณ์ E คือ

$$P(E) = P_1 \times P_2$$

$$\times P_3 \times \dots \times P_k$$

4. ในบางครั้งที่ Prob ของ E' หาได้ง่าย เราจะใช้สูตร $P(E) = 1 - P(E')$

5. $P(E_1 \cup E_2) = P(E_1) + P(E_2) - P(E_1 \cap E_2)$.

$$P(E_1 \cup E_2 \cup E_3) = P(E_1) + P(E_2) + P(E_3) - P(E_1 \cap E_2) - P(E_2 \cap E_3) - P(E_1 \cap E_3) + P(E_1 \cap E_2 \cap E_3)$$

6. การทดลองอันหนึ่ง โอกาสที่จะสำเร็จในแต่ละครั้งมีค่า

$$= p \text{ โอกาสที่จะล้มเหลวมีค่า } = q$$

ความน่าจะเป็นที่จะประสบความสำเร็จ r ครั้ง

ในการทดลองที่ทำขึ้นทั้งหมด n ครั้งมีค่า

$$= \frac{n!}{r!(n-r)!} p^r q^{n-r}$$

ข้อสังเกต : $p + q = 1$

เรื่อง สถิติ ตอนที่ 8 (Statistics : Part III)

1. ความสัมพันธ์เชิงฟังก์ชันที่มีกราฟเป็นเส้นตรง

สมการ : $y = mx + c$

$$\sum_{i=1}^n y_i = m \sum_{i=1}^n x_i + nc$$

สมการปกติ : $\sum_{i=1}^n x_i y_i = m \sum_{i=1}^n x_i^2 + c \sum_{i=1}^n x_i$

* สมการที่ได้จะผ่านจุด (\bar{x}, \bar{y}) เสมอ

* สมการทำนายค่า y และสมการทำนายค่า x จะตัดกันที่จุด (\bar{x}, \bar{y})

2. ความสัมพันธ์เชิงฟังก์ชันที่มีกราฟเป็นรูป

พาราโบลา

สมการ : $y = ax^2 + bx + c$

$$\sum_{i=1}^n y_i = a \sum_{i=1}^n x_i^2 + b \sum_{i=1}^n x_i + nc$$

สมการปกติ :

$$\sum_{i=1}^n x_i y_i = a \sum_{i=1}^n x_i^3 + b \sum_{i=1}^n x_i^2 + c \sum_{i=1}^n x_i$$

$$\sum_{i=1}^n x_i^2 y_i = a \sum_{i=1}^n x_i^4 + b \sum_{i=1}^n x_i^3 + c \sum_{i=1}^n x_i^2$$

3. ความสัมพันธ์เชิงฟังก์ชันที่มีกราฟเป็นรูปเอกซ์

โปเนนเชียล

สมการ : $y = ab^x$ หรือ

$\log y = x \log b + \log a$

$$\sum_{i=1}^n \log y_i = (\log b) \sum_{i=1}^n x_i + n \log a$$

สมการปกติ :

$$\sum_{i=1}^n x_i \log y_i = (\log b) \sum_{i=1}^n x_i^2 + (\log a) \sum_{i=1}^n x_i$$

* สมการที่ใช้ทำนายค่า y จะนำไปทำนายค่า x ไม่ได้